**Nazwa przedmiotu:**

Praca przejściowa

**Koordynator przedmiotu:**

Prowadzący pracę przejściową

**Status przedmiotu:**

Obowiązkowy

**Poziom kształcenia:**

Studia II stopnia

**Program:**

Mechatronika Pojazdów i Maszyn Roboczych

**Grupa przedmiotów:**

Obowiązkowe

**Kod przedmiotu:**

1150-00000-MSP-0521

**Semestr nominalny:**

2 / rok ak. 2022/2023

**Liczba punktów ECTS:**

4

**Liczba godzin pracy studenta związanych z osiągnięciem efektów uczenia się:**

1) Liczba godzin kontaktowych - 75 godz projektu.
2) Praca własna studenta – 35 godz., w tym:
a) studia literaturowe: 10 godz.
b) praca nad przygotowaniem projektu: 25 godz.
3) RAZEM – 110 godz.

**Liczba punktów ECTS na zajęciach wymagających bezpośredniego udziału nauczycieli akademickich:**

3 punkty ECTS – liczba godzin kontaktowych - 75 godz projektu.

**Język prowadzenia zajęć:**

polski

**Liczba punktów ECTS, którą student uzyskuje w ramach zajęć o charakterze praktycznym:**

4 punkty ECTS - 110 godzin pracy studenta, w tym:
a) udział w ćwiczeniach projektowych - 75 godz.;
b) praca nad przygotowaniem projektu – 25 godz.
c) studia literaturowe: 10 godz.

**Formy zajęć i ich wymiar w semestrze:**

|  |  |
| --- | --- |
| Wykład: | 0h |
| Ćwiczenia: | 0h |
| Laboratorium: | 0h |
| Projekt: | 75h |
| Lekcje komputerowe: | 0h |

**Wymagania wstępne:**

-

**Limit liczby studentów:**

-

**Cel przedmiotu:**

Celem przedmiotu jest opracowanie przez studenta pracy przejściowej.

**Treści kształcenia:**

Przedmiot obejmuje pracę własną studenta w zakresie niezbędnym do realizacji pracy przejściowej określonym w porozumieniu z promotorem pracy. Tematyka pracy przejściowej powinna być powiązana z realizowanym kierunkiem studiów. Powinna ona dotyczyć zagadnień ogólno-inżynierskich i stwarzać możliwości wykorzystania dotychczas zdobytej wiedzy technicznej.

**Metody oceny:**

Ocena wykonanej pracy przejściowej

**Egzamin:**

nie

**Literatura:**

Literatura dobrana przez studenta w porozumieniu z promotorem pracy z zakresu związanego z tematem pracy przejściowej

**Witryna www przedmiotu:**

-

**Uwagi:**

-

## Charakterystyki przedmiotowe

### Profil ogólnoakademicki - wiedza

**Charakterystyka 1150-00000-MSP-0521\_W1:**

Posiada wiedzę jak pozyskiwać dane z literatury i baz danych; potrafi ocenić działanie zasad i praw dotyczących ochrony własności intelektualnej.

Weryfikacja:

Praca przejściowa

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** KMchtr2\_W16

**Powiązane charakterystyki obszarowe:**

### Profil ogólnoakademicki - umiejętności

**Charakterystyka 1150-00000-MSP-0521\_U1:**

Potrafi zaprojektować proste urządzenie, system lub proces, używając właściwych metod, technik i narzędzi z uwzględnieniem zastosowania odpowiednich materiałów i technologii wykonania.

Weryfikacja:

Ocena pracy przejściowej

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** KMchtr2\_U01, KMchtr2\_U03, KMchtr2\_U05, KMchtr2\_U08, KMchtr2\_U11

**Powiązane charakterystyki obszarowe:**

**Charakterystyka 1150-00000-MSP-0521\_U2:**

Potrafi dokonać wstępnej analizy ekonomicznej projektowanych rozwiązań konstrukcyjnych lub procesów.

Weryfikacja:

Ocena pracy przejściowej

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** KMchtr2\_U07

**Powiązane charakterystyki obszarowe:**

**Charakterystyka 1150-00000-MSP-0521\_U3:**

Potrafi pozyskiwać dane z literatury i baz danych; potrafi ocenić działanie zasad i praw dotyczących ochrony własności intelektualnej oraz potrafi przygotować przejrzyste pisemne opracowanie i lub prezentację, rozważając wady i zalety różnych rozwiązań.

Weryfikacja:

Ocena pracy przejściowej

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** KMchtr2\_U14, KMchtr2\_U15, KMchtr2\_U17, KMchtr2\_U18

**Powiązane charakterystyki obszarowe:**

### Profil ogólnoakademicki - kompetencje społeczne

**Charakterystyka 1150-00000-MSP-0521\_K1:**

Ma świadomość roli absolwenta uczelni technicznej w przekazywaniu szerszemu gremium osiągnięć mechatroniki pojazdów i maszyn roboczych

Weryfikacja:

Ocena pracy przejściowej

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** KMchtr2\_K01

**Powiązane charakterystyki obszarowe:**